Código Arduino Nano

//Conectar los pines tal cual a las salidas del sensor sonico HC-SR04

#define trigPin 8

#define echoPin 9

#define Bomba 10 // Esta salida es para el relay de 5 volt que utiliza la mini bomba que trabaja a 12 volts

void setup() {

Serial.begin (9600);

pinMode(trigPin, OUTPUT);

pinMode(echoPin, INPUT);

pinMode(Bomba,OUTPUT);

}

void loop() {

long duration, distance; // Estos parametros no los manipulen es para el trabajo del sensor sonico

digitalWrite(trigPin, LOW);

delayMicroseconds(2);

digitalWrite(trigPin, HIGH);

// delayMicroseconds(1000);

delayMicroseconds(10);

digitalWrite(trigPin, LOW);

duration = pulseIn(echoPin, HIGH);

distance = (duration/2) / 29.1;

if (distance >= 200 || distance <= 0){

Serial.println("Out of range");

}

else {

Serial.print(distance);

Serial.println(" cm");

}

if (distance <=15 && distance >= 0){ // Esta parte del codigo es para alimentar el IN del relay recordar que funciona por señal negativa o tierra.

digitalWrite(Bomba,LOW);

delay (750); //tiempo de milisegundos que actuara la mini bomba tirando gel por la mini bomba

digitalWrite(Bomba,HIGH);

}

else{

digitalWrite(Bomba,HIGH);

}

delay(4000);// Tiempo de descanso entre cada vez que dispense de gel la mini bomba